

2023年度研究生拔尖创新人才培养计划考核成果登记表（博士期满）

序号	学院名称 (全称)	姓名	年级	学号	导师姓名	成果情况（含论文、专利、学术科技竞赛获奖等）（按照论文类、著作设计类、专利类、竞赛类获奖的顺序排列）					备注
						成果名称（按照文献引用格式）	成果时间	成果层次/类型	成果状态	作者排名	
1	自动化学院	陈广登	2021	1112104008	周琪	1.陈广登, 刘洋, 姚得银, 等. Event-triggered tracking control of nonlinear systems under sparse attacks and its application to rigid aircraft. 《IEEE Transactions on Aerospace and Electronic Systems》, 2023, 59(4): 4640-4650.	2023/8/27	SCI II区	已收录	学生1	论文3为高被引论文, 论文4为通信作者论文
						2.陈广登, 姚得银, 李鸿一, 等. Saturated threshold event-triggered control for multiagent systems under sensor attacks and its application to UAVs. 《IEEE Transactions on Circuits and Systems I: Regular Papers》, 2022, 69(2): 884-895.	2022/2/1	SCI II区	已收录	学生1	
						3.陈广登, 姚得银, 周琪, 等. Distributed event-triggered formation control of USVs with prescribed performance. 《Journal of Systems Science and Complexity》, 2022, 35: 1502-1516.	2022/6/1	SCI III区	已收录	学生1	
						6.周琪, 陈广登, 鲁仁全, 李鸿一, 姚得银. 基于攻击补偿的非线性多智体系统无领导者一致控制方法. 发明专利授权号: ZL 202211403180.X	2022/6/14	发明专利	授权	导师1学生2	
2	自动化学院	黄成杰	2021	1112104031	谢胜利	1、黄成杰, 陈辞等.Specified Convergence Rate Guaranteed Output Tracking of Discrete-Time Systems Via Reinforcement Learning, 《Automatica》, 2023.	2023. 10. 23	SCI II区	已录用	学生1	
						2、黄成杰, 刘治等.Fast Finite-Time Neuroadaptive Consensus Control for Nonlinear Nontriangular Structured Multiagent Systems With Uncertainty, 《IEEE Transactions on Systems, Man, and Cybernetics: Systems》, 2023, 53(7): 4453 - 4465.	2023. 3. 20	SCI I区	已收录	学生1	
						3.黄成杰, 谢胜利等.Adaptive inverse optimal consensus control for uncertain high-order multiagent systems with actuator and sensor failures, 《Information Sciences》, 2022, 605: 119-135.	2022. 7. 1	SCI I区	已收录	学生1	
						4.黄成杰, 刘治等.Adaptive Fixed-Time Neural Control for Uncertain Nonlinear Multiagent Systems, 《IEEE TRANSACTIONS ON NEURAL NETWORKS AND LEARNING SYSTEMS》, 2022.	2022. 5. 8	SCI I区	online	学生1	
						5.黄成杰, 刘治等.Adaptive neural asymptotic control for uncertain nonlinear multiagent systems with a fuzzy dead zone constraint, 《FUZZY SETS AND SYSTEMS》, 2022, 432: 152-167.	2022. 3. 28	SCI II区	已收录	学生1	
						6.黄成杰等.带有死区约束的多智能体系统的自适应控制方法及装置. 申请号: 202111494314.8	2022. 3. 17	发明专利	申请	学生1, 独立完成	
3	自动化学院	闫磊	2021级	1112104029	刘治	1.L. Yan, Z. Liu, C. L. P. Chen, Y. Zhang, and Z. Wu, “Distributed Adaptive Fuzzy Containment Control for State-Constrained Multiagent Systems With Uncertain Leaders,” IEEE Transactions on Fuzzy Systems, vol. 31, no. 4, pp. 1254–1266, Apr. 2023.	2023/7/7	SCI I区	已检索（有图书馆证明）	学生1	
						2.L. Yan, Z. Liu, C. L. Philip Chen, Y. Zhang, and Z. Wu, “Optimized adaptive consensus control for multi-agent systems with prescribed performance,” Information Sciences, vol. 613, pp. 649–666, Oct. 2022.	2022/12/18	SCI I区	已检索（有图书馆证明）	学生1	
						3.L. Yan, Z. Liu, C. L. P. Chen, Y. Zhang, and Z. Wu, “Reinforcement learning based adaptive optimal control for constrained nonlinear system via a novel state-dependent transformation,” ISA Transactions, vol. 133, pp. 29–41, Feb. 2023.	2023/3/23	SCI II区	已检索（有图书馆证明）	学生1	
						4.L. Yan, Z. Liu, C. L. Philip Chen, Y. Zhang, and Z. Wu, “Decentralized direct adaptive fuzzy control scheme for state-constrained interconnected systems,” Fuzzy Sets and Systems, vol. 467, p. 108502, Sep. 2023.	2023/7/12	SCI II区	已检索（有图书馆证明）	学生1	
						5.L. Yan, J. Liu, C. L. P. Chen, Y. Zhang, Z. Wu, and Z. Liu, ‘Game-based Adaptive Fuzzy Optimal Bipartite Containment of Nonlinear Multi-agent Systems’, IEEE Transactions on Fuzzy Systems, pp. 1–11, 2023.	2023/10/28	SCI I区	在线	学生1	
						1.黄增鸿, 陈祥杰, 刘畅等.Consensus-Based Distributed Moving Horizon Estimation With Constraints, Information Sciences, 2023, 637: 118963.	2023. 8	SCI 1区	见刊	学生1	
						2.黄增鸿, 吕伟俊, 刘畅等.Event-triggered Distributed Moving Horizon Estimation Over Wireless Sensor Networks. IEEE Transactions on Industrial Informatics, 2023.	2023. 9	SCI 1区	录用	学生1	

4	自动化学院	黄增鸿	2021级	1112104004	徐雍	3.黄增鸿, 吕伟俊, 陈辉等. Consensus-Based Distributed Receding Horizon Estimation. ISA Transactions, 2022, 128: 106-114.	2022. 9	SCI 2区	见刊	学生1	
						4.黄增鸿, 郭裕如, 彭慧等. Distributed Moving Horizon Estimation Over Wireless Sensor Networks: A Matrix-weighted Consensus Approach. IEEE Transactions on Circuits and Systems-II: Express Letters. 2023, 70 (4): 1665-1669.	2022.12	SCI 2区	见刊	学生1	
						5.黄增鸿, 麦达明, 徐雍等. Distributed Target Tracking Using Maximum Likelihood Kalman Filter With Non-Linear Measurements. IEEE Sensors Journal, 2021, 21(24): 27818-27826.	2021.12	SCI 2区	见刊	学生1	
5	自动化学院	陈子韬	2021级	1112104032	章云	1.陈子韬等.Event-triggered H-infinity consensus for uncertain nonlinear systems using integral sliding mode based adaptive dynamic programming , 《Neural Networks》, 2022, 156: 258-270.	2022.12	SCI I 区	见刊	学生1, 独立完成	
						2.陈子韬等, Constrained decoupling adaptive dynamic programming for a partially uncontrollable time-delayed model of energy systems, 《Information Sciences》, 2022, 608: 1352-1374.	2023. 8	SCI I 区	见刊	学生1, 独立完成	
						3.陈子韬等. Distributed observer-based hierarchical optimal consensus tracking with dynamic event-triggered adaptive dynamic programming. 《Nonlinear Dynamics》, 2023, 111: 12319 - 12337.	2023. 7	SCI II区	见刊	学生1, 独立完成	
						4.陈子韬等.一种家庭微电网多时间尺度电能调度方法。申请号: ZL 2020 1 1107611.8	2023.10.13	发明专利	授权	学生1, 独立完成	
						5.陈子韬等.一种监测工人安全帽佩戴的方法及装置。申请号: ZL 2018 1 0214216.6	2022. 3.22	发明专利	授权	学生1, 独立完成	
6	自动化学院	林志洁	2021	1112104012	何昭水	1.Lin Z, He Z, et al. DBGANet: Dual-Branch Geometric Attention Network for Accurate 3D Tooth Segmentation[J].	2023.11	SCI 1区	online	学生1	
						2.Lin Z, He Z, Yao R, et al. Deep dual attention network for precise diagnosis of covid-19 from chest ct images[J]. IEEE Transactions on Artificial Intelligence, 2022.	2022.11	EI收录	已收录	学生1	
						3.Lin Z, He Z, Tan B, et al. An attention-based network for serial number recognition on banknotes[J]. Signal Processing: Image Communication, 2022, 106: 116732.	2022. 08	SCI 2区	已收录	学生1	
						4.Lin Z, He Z, Xie S, et al. AANet: adaptive attention network for COVID-19 detection from chest X-ray images[J]. IEEE Transactions on Neural Networks and Learning Systems, 2021, 32(11): 4781-4792.	2021.11	SCI 1区	已收录	学生1	
7	自动化学院	郭子杰	2021级	1112104028	李鸿一	1.Zijie Guo, Hongyi Li, Hui Ma and Wei Meng, Distributed optimal attitude synchronization control of multiple QUAVs via adaptive dynamic programming. 《IEEE TRANSACTIONS ON Neural Networks and Learning Systems》, doi: 10.1109/TNNLS.2022.3224029.	2022.11.11	SCI I 区	已收录/见刊/online	学生1	12月底补交材料
						2. Zijie Guo, Hongru Ren, Hongyi Li and Qi Zhou, Adaptive-critic-based event-triggered intelligent cooperative control for a class of second-order constrained multiagent systems. 《IEEE Transactions on Artificial Intelligence》, doi: 10.1109/TAI.2022.3217978	2022.10.31.	EI收录	已收录	学生1	
						3. 李鸿一, 郭子杰, 周琪, 鲁仁全, 曹亮, 基于观测器的多单臂机械手输出一致自适应命令滤波控制方法, 授权公告号: CN110275435B	2022.7.5	发明专利	授权	导师1, 学生2	
						4.李鸿一, 郭子杰, 鲁仁全, 周琪, 陶杰, 考虑输出约束的多旋翼无人机姿态一致最优控制方法, 授权公告号: CN112859913B	2023,6,6	发明专利	授权	导师1, 学生2	
8	自动化学院	许健	21级	1112104023	刘波	1. J. Xu, B. Liu and Y. Xiao, "A Multitask Latent Feature Augmentation Method for Few-Shot Learning," in IEEE Transactions on Neural Networks and Learning Systems, 2022, doi: 10.1109/TNNLS.2022.3213576.	2022.10.5	SCI I 区 / TOP 2类	已发表	学生1	12月底补交材料
						2. 许健, 陈平华.一种基于二分图的题目推荐方法、装置、设备及存储介质。申请号: 201910759430.4	2023.1.20	发明专利	已授权	学生1	
						3. J. Xu, B. Liu and Y. Xiao. "A Variational Inference Method for Few-Shot Learning". IEEE Transactions on Circuits and Systems for Video Technology, 2022, 33(1): 269-282.	2022.08.20	SCI I 区	已发表	学生1	

2023年度研究生拔尖创新人才培养计划考核成果登记表（博士期中）

序号	学院名称 (全称)	姓名	年级	学号	导师姓名	成果情况（含论文、专利、学术科技竞赛获奖等）（按照论文类、著作设计类、专利类、竞赛类获奖的顺序排列）					备注
						成果名称（按照文献引用格式）	成果时间	成果层次/类型	成果状态	作者排名	
1	自动化学院	郑利成	22级	1112204027	刘治	1.L. Zheng, Z. Liu, Y. Wang, C. L. P. Chen, Y. Zhang and Z. Wu, "Reinforcement Learning-Based Adaptive Optimal Control for Nonlinear Systems With Asymmetric Hysteresis," in IEEE Transactions on Neural Networks and Learning Systems, doi: 10.1109/TNNLS.2023.3289978	2023.5.12	SCI I区 (top)	online	学生1	
						2.L. Zheng, Z. Liu, C. L. P. Chen, Y. Zhang, Z. Wu and S. Xie, "Adaptive Fuzzy Optimal Control for Switched Nonlinear Systems With Output Hysteresis," in IEEE Transactions on Fuzzy Systems, vol. 31, no. 6, pp. 1940–1952, June 2023, doi: 10.1109/TFUZZ.2022.3215483.	2023.6.2	SCI I区 (top)	收录	学生1	
						3.Inverse Optimal Fixed-time Direct Fuzzy Control for Nonlinear Switched Systems	2023.10.29	SCI I I 区	录用	学生1	
2	自动化学院	肖泽辉	2022级	1112204007	孟伟	1.陶杰, 肖泽辉等. Event-triggered control for Markov jump systems subject to mismatched modes and strict dissipativity, IEEE Transactions on Cybernetics, 2023, 53(3):1537–1546.	2023.3.1	SCI I区	见刊	导师1, 学生2	
						2.肖泽辉等. Asynchronous output feedback control for Markov jump systems under dynamic event-triggered strategy, International Journal of Robust and Nonlinear Control, 2022, 32(18):10087–10100.	2022.12.1	SCI III区	见刊	学生1	
						3.肖泽辉等. 一种提取鱼眼图像的有效区域的方法和装置, 授权公告号: CN110264397B	2022.12.30	发明专利	授权	学生1	
3	自动化学院	付林	22级	1112204030	彭世国	Lin Fu, Exponential stability of abstract Coleman–Gurtin equations in Hilbert spaces, 《Systems & Control Letters》 157 (2021), 105053.	2021.11	SCI III区	见刊	学生1	12月底补交材料
						Jian-Hua Chen, Lin Fu, Hua-Cheng Zhou, Infinite-Time Admissibility of the Gurtin–Pipkin Systems in Hilbert Spaces, 《SIAM Journal on Control and Optimization》 60 (2022) 505–529	2022.2	SCI II区, top期刊	见刊	学生2	
						“华为杯”第十七届中国研究生数学建模竞赛二等奖	2020.12	国家级二等奖	授权	学生1, 独立完成	
						湖南省高校第四届研究生数学建模竞赛三等奖	2019.11	省级三等奖	授权	学生1, 三人共享	
						湖南科技大学研究生数学建模竞赛三等奖	2020.3	校级三等奖	授权	学生1, 三人共享	
4	自动化学院	万力衡	2022	1112204004	李攀硕	1.Liheng Wan, Peiyuan Li, Panshuo Li等. Intelligent control of networked flow production subject to input delay and parameter perturbation, 《Chinese Control Conference 2023》	2023.7.24	EI收录会议论文	已录用	学生1	12月底补交材料
						2.李攀硕, 万力衡, 鲁仁全等. 一种基于Lyapunov函数的DC-DC变换器的控制方法. 专利号: ZL202110753756.3	2023.6.23	发明专利	授权	导师1, 学生2	
5	自动化学院	邱奕纯	2022级	1112204010	陈杰						放弃

2023年度研究生拔尖创新人才培养计划考核成果登记表（硕士期满）

序号	学院名称 （全称）	姓名	年级	学号	导师姓名	成果情况（含论文、专利、学术科技竞赛获奖等）（按照论文类、著作设计类、专利类、竞赛类获奖的顺序排列）					备注
						成果名称（按照文献引用格式）	成果时间	成果层次/类型	成果状态	作者排名	
1	自动化学院	谭美健	2021级	2112104133	刘治	1.M. Tan, Z. Liu, C. P. Chen, Y. Zhang, Neuroadaptive asymptotic consensus tracking control for a class of uncertain nonlinear multiagent systems with sensor faults, Information Sciences 584 (2022) 685–700.	2022. 01	SCI I 区	已收录	学生1	
						2.M. Tan, Z. Liu, C. P. Chen, Y. Zhang, Z. Wu, Optimized adaptive consensus tracking control for uncertain nonlinear multiagent systems using a new event-triggered communication mechanism, Information Sciences 605 (2022)	2022. 08	SCI I 区	已收录	学生1	
2	自动化学院	林锦全	2021级	2112104075	刘德荣	1.Jinquan Lin, Bo Zhao, Derong Liu, and Yonghua Wang. Dynamic compensator-based near-optimal control for unknown nonaffine systems via integral reinforcement learning, 《Neurocomputing》, 2024, vol. 564.	2023. 10. 25	SCI II 区	online	学生1	
						3.Jinquan Lin, Bo Zhao, and Derong Liu. Data-Based Approximate Optimal Control for Unknown Nonaffine Systems via Dynamic Feedback, 2023 IEEE 12th Data Driven Control and Learning Systems Conference (DDCLS), Xiangtan, China,	2023. 05. 12.	EI收录	已收录	学生1	
						3. 刘德荣, 林锦全等. 一种面向系统模型部分未知的平行控制方法及系统。申请号: 202210412304. 3	2022. 08. 08	发明专利	实质审查	导师1, 学生2	
						4. 林锦全, 刘德荣等. 一种电液伺服系统的平行控制方法及系统。申请号: 202210750608. 0	2022. 10. 11	发明专利	实质审查	学生1	
						5. 林锦全, 王永华等. 一种基于数据安全传输的住宅能源系统最优控制方法。申请号: 202210750608. 0	2023. 10. 20.	发明专利	实质审查	学生1	
3	自动化学院	郭创鹏	2021级	2112104091	孟伟	1. Fen Liu, Chuangpeng Guo, Wei Meng, Rong Su, Hongyi Li. Moving target circumnavigation using adaptive neural anti-synchronization control via distance-only measurements. IEEE Transactions on Cybernetics. 2023, DOI: 10.1109/TCYB.2023.3234366.	2023/3/23	SCI I 区	已检索（有图书馆证明）	学生2	成果7为合作企业专利
						2. 郭创鹏, 孟伟, 刘芬等. 一种多无人机编队穿越框形障碍物方法。申请号: 2022103444282	2023/4/18	发明专利	授权	学生1	
						3. 孟伟, 郭创鹏, 刘芬等. 一种基于距离定位的未知目标围剿方法。申请号: 2022114074325	2023/2/3	发明专利	授权	导师1, 学生2	
						4. 孟伟, 郭创鹏, 刘芬等. 一种基于相对定位的无人机自主穿越框型障碍物方法。申请号: 2022103425934	2022/10/14	发明专利	授权	导师1, 学生2	
						5. 郭创鹏等. 航线规划方法、装置、电子设备及存储介质。申请号: 2023107885664	2023/6/29	发明专利	受理	学生1	
						6. 蒋沛跃、郭创鹏、凌翔鸿3人, 机器人创新赛, 中国机器人及人工智能大赛一等奖中国机器人及人工智能大赛广东赛区组委会	2022/7/1	一级竞赛一等奖	已发证书	本人2	
4	自动化学院	韩宇	2021级	2112104132	曾伟良	1. 韩宇等. 一种基于自动驾驶共享出租车系统的司乘匹配方法。授权公告号: CN111882107B	2022/7/5	发明专利	授权	本人独立完成	
						2. 韩宇等. 一种智能交通的计算机仿真方法。授权公告号: CN111881548B	2022/4/8	发明专利	授权	本人独立完成	
						3. 韩宇等. 一种适用于共享出行的出租车车辆搜索方法。授权公告: CN111882092B	2023/1/20	发明专利	授权	本人独立完成	
						4. 曾伟良, 韩宇等, 一种自动驾驶出租车充电桩选择方法。授权公告号: CN11322248B	2022/6/3	发明专利	授权	导师1、本人2	
						1.Hong W, Zhang G, Samson S Y, et al. Micro High Step-Up Converters for Energy Conversion of Ion Engines[J]. IEEE Transactions on Plasma Science, 2023. doi: 2023, 10.1109/TPS.2023.3300313	2023/8/14	SSCI III区	已收录（有图书馆证明）	学生1, 导师2, 独立完成	

5	自动化学院	洪伟洸	2021级	2112104026	张桂东	2. 洪伟洸, 张桂东. 一种用于高速开关磁阻电机的驱动电路及其控制方法 . 发明授权号: CN113659914B[P].	2022/4/22	发明专利	授权	学生1, 导师2, 独立完成	
						3. 洪伟洸, 张桂东, 微型光伏系统多模式升压电路、装置、控制方法和介质. 发明授权号: CN115987103B[P].	2023/7/28	发明专利	授权	学生1, 导师2, 独立完成	
						4. 洪伟洸, 张桂东. 一种用于多相关磁阻电机的变结构驱动电路、装置和控制方法. 发明授权号: CN116404942B[P].	2023/8/29	发明专利	授权	学生1, 导师2, 独立完成	
	自动化学院	李贺	2021	2112104147	余荣	1. He Li, Zhaogao Zhou等, MCMSys: Multimodal Data Closed-loop Management System for Autonomous Driving, 《IEEE International Conference on Internet of Things》	2023/10/30	EI收录	已接收	学生1	
						2. 李贺, 余荣等. 一种基于车载感知设备的车辆行为分析方法与装置 . 授权号: CN113609777B	2023/5/26	发明专利	授权	学生1	
						3. 李贺, 李柔仪等. 一种基于FPGA的AI芯片神经网络加速方法 . 授权号: CN113392973B	2023/1/13	发明专利	授权	学生1	
						4. 李贺, 罗钊川等. 基于时序卷积网络的混合听诊信号分离方法及相关装置 . 授权号: CN111755022B	2023/5/5	发明专利	授权	学生1	
						5. 李贺, 罗钊川等. 一种基于剪枝的神经网络模型构建方法及相关装置 . 授权号: CN111814975B	2023/7/28	发明专利	授权	学生1	
						6. 李贺, 卿楠等, 道梦空间一面向自动驾驶的高精度仿真平台 , 第十三届 “挑战杯” 中国大学生创业计划竞赛银奖, 共青团中央	2023/3/1	特级竞赛二等奖	已发证书	本人1	
						7. 李贺, 郝敏等, 基于高精地图的数字孪生交通应用场景探索 , 第八届中国国际 “互联网+”大学生创新创业大赛铜奖, 教育部	2023/4/1	特级竞赛三等奖	已发证书	本人1	
						8. 郝敏, 罗晓峰, 李贺等, 道梦空间——国产高精度自动驾驶仿真平台领航 , 第八届中国国际 “互联网+”大学生创新创业大赛广东省分赛金奖 , 广东省教育厅	2022/8/1	一级竞赛一等奖	已发证书	本人3	
						9. 李贺, 马悦等, 区块链应用场景探索 , 第七届中国国际 “互联网+”大学生创新创业大赛广东省分赛产业命题赛道银奖, 广东省教育厅	2021/9/10	一级竞赛二等奖	已发证书	本人1	
7	自动化学院	梁锐鹏	2021级	2112104065	鲁仁全	1. Jie Tao, Ruipeng Liang, Jiaxiang Su等. Dynamic Event-Triggered Synchronization of Markov Jump Neural Networks via Sliding Mode Control, 《IEEE Transactions on Cybernetics》 , 2023, DOI: 10.1109/TCYB.2023.3293010.	2023.8.8	SCI I区	online	导师1, 学生2	
8	自动化学院	杨嘉鹏	2021级硕士	2112104140	徐雍						放弃
9	自动化学院	方思凡	2021级硕士	2112104068	杨祖元						放弃
10	自动化学院	卢健航	2021级硕士	2112104003	张淼						放弃

2023年度研究生拔尖创新人才培养计划考核成果登记表（硕士期中）

序号	学院名称 (全称)	姓名	年级	学号	导师姓名	成果情况（含论文、专利、学术科技竞赛获奖等）（按照论文类、著作设计类、专利类、竞赛类获奖的顺序排列）					备注
						成果名称（按照文献引用格式）	成果时间	成果层次/类型	成果状态	作者排名	
1	自动化学院	唐健浩	2022级	2112204050	李珍妮	唐健浩;李珍妮;马垣德;郑咏雯;王千明;谢胜利,基于轻量化强化学习的城市多径环境下北斗卫星定位方法,专利号: ZL 2023 1 0115785.6	2023. 2. 15	发明专利	授权	学生1	
						唐健浩;李珍妮;郑少龙;谢胜利;元荣, 基于稀疏表示驱动的深度强化学习北斗导航芯片设计方法, 专 利 号: ZL 2022 1 0384663.2	2023. 4. 18	发明专利	授权	学生1	
						唐健浩, 郑少龙, 马垣德, 郑咏雯等, 第十七届“挑战杯”广东大学生课外学术科技作品竞赛特等奖, 团省委、省教育厅等	2023. 6. 6	一级竞赛特等奖	有证明	学生1, 五人共享	
2	自动化学院	潘锦超	2022级	2112204011	张桂东	1.潘锦超, 张桂东, 罗配明.一种三绕组高电压变比的双向 DC-DC变换器。申请号: 202310189526.8	2023. 9. 15	发明专利	授权	学生1	
						2.潘锦超, 贺子杰, 张桂东.一种内嵌型多电平的可重构开关电容变换器 。申请号: 202211587559.X	2023. 6. 16	发明专利	授权	学生1	
3	自动化学院	郭雅婷	2022级	2112204119	林明	1.郭雅婷等.一种 HEVC 高清视频编码的优化方法 。申请号: 202110501572.8	2023. 05. 05	发明专利	授权	学生1, 2人共享	
						2.郭雅婷等.一种水面物体识别的系统、方法及基于 5G MEC 的应用。申请号: 202110502222.3	2023. 04. 28	发明专利	授权	学生1, 2人共享	
4	自动化学院	黄凯	2022级	2112204121	赖冠宇	1.赖冠宇,黄凯,李量等.: Fixed-time adaptive fuzzy control scheme with prescribed tracking accuracy for uncertain nonlinear hysteretic systems , 《JOURNAL OF THE FRANKLIN INSTITUTE-ENGINEERING AND APPLIED MATHEMATICS》, 2023, 360(9): 5969-5995.	2023. 6. 30	SCI III 区	见刊	学生2, 导师1	
						2.黄凯,赖冠宇,章云等.一种基于直接自适应模糊逻辑的压电纳米定位台的控制方法 .申请号: 202110638284.7	2023. 5. 23	发明专利	已授权	学生1	
						3.黄凯,赖冠宇.抑制大迎角引发机翼翻滚的直接自适应模糊逻辑控制方法 .申请号: 202011481888.7	2023. 5. 12	发明专利	已授权	学生1	
5	自动化学院	林创权	2022级	2112204126	刘治	Lin C, Liu Z, Chen C L P, et al. Neuroadaptive consensus tracking control of uncertain nonlinear multiagent systems with state time-delays[J]. Information Sciences, 2023, 649: 119523.	2023. 08	SCI I 区	已收录	学生1	
6	自动化学院	林贤	2022级	2112204127	熊晓明	林贤, 刘合明, 谢泽铭等3人, 芯来RISC-V杯——蜂鸟E203 RISC-V内核的优化、扩展及应用, 全国大学生集成电路创新创业大赛全国总决赛二等奖 , 工业和信息化部人才交流中心。	2023. 08. 25	一级竞赛二等奖	已发证书	学生3, 本人1, ,三人共享	
7	自动化学院	欧嘉俊	2022级	2112204047	曾伟良	1.Jiajun Ou, Xiaoshan Luo,等. Predicting microbial extracellular electron transfer activity in paddy soils with soil physicochemical properties using machine learning [J].Science China	2023. 10. 23	SCI II 区	接收	学生1	
						2.欧嘉俊,曾伟良,黄永慧等,一种使用改进遗传算法处理医疗废料收集问题的方法 . 授权号: CN113762780B	2023. 8. 22	发明专利	授权	学生1	
						3.欧嘉俊,林钦泳,谢辉豪,谢小凡,黄锦航等.中国高校计算机大赛—2023网络技术挑战赛, 全国高等学校计算机教育研究会	2023. 7. 3	一级竞赛	三等奖	学生1	
						4.欧嘉俊,林钦泳,彭楚钧等.第九届“互联网+”大学生创新创业大赛广东省分赛铜奖	2023. 9. 8	一级竞赛	三等奖	学生1	
						5.欧嘉俊,林钦泳,朱博煊等.第一届“逸仙杯”华南高校“智能+”创新大赛二等奖, 中山大学	2023. 7. 3	竞赛	二等奖	学生1	
8	自动化学院	温震霆	2022级	2112204051	孟伟	1.温震霆,钟天达,陈龙生. 微型无人机, 第二十五届中国机器人及人工智能大赛全国总决赛二等奖, 中国机器人及人工智能大赛组委会	2023. 6. 10	一级竞赛二等奖	已发证书	学生1	

9	自动化学院	钟铭伟	2022级	2112204029	范竞敏	1.Mingwei Zhong, Siqi Yi, Jingmin Fan等.Power transformer fault diagnosis based on a self-strengthening offline pre-training model, 《Engineering Applications of Artificial Intelligence》, Volume 126, Part D,2023, 107142, ISSN 0952-1976,	2023. 9. 15	SCI II区	已收录	学生1	
						2.Mingwei Zhong, Yunfei Cao, Guanglin He等.Dissolved gas in transformer oil forecasting for transformer fault evaluation based on HATT-RLSTM, 《Electric Power Systems Research》, Volume 221, 2023, 109431,ISSN 0378-7796,	2023. 4. 29	SCI III区	已收录	学生1	
10	自动化学院	钟天达	2022级	2112204130	孟伟	1.温震霆, 钟天达, 陈龙生等3人, 机器人任务挑战赛（微型无人机）, 中国机器人及人工智能大赛全国总决赛二等奖, 中国机器人及人工智能大赛组委会	2023. 6. 20	一级竞赛二等奖	已发证书	本人2, 3人共享	
						2.钟天达等1人, python程序设计研究生组, 蓝桥杯全国软件和信息技术专业人才大赛广东赛区二等奖, 蓝桥杯大赛组委会	2023. 4. 23	二级竞赛二等奖	已发证书	本人1, 1人共享	
11	自动化学院	张海森	2022级	2112204054	熊晓明	1.严浩鹏, 林子浩、张海森等. 第1.严浩鹏, 林子浩, 张海森等3人, ASIC芯片物理设计中的Path_Group算法, 中国研究生创新实践系列大赛“中国光谷·华为杯”第六届中国研究生创“芯”大赛三等奖, 中国学位与研究生教育学会六届全国研究生创“芯”大赛国家三等奖	2023. 8. 5	一级竞赛三等奖	已发证书	本人3, 3人共享	
14	自动化学院	严浩鹏	2022级	2112204053	蔡述庭	1.严浩鹏, 林子浩, 张海森等3人, ASIC芯片物理设计中的Path_Group算法, 中国研究生创新实践系列大赛“中国光谷·华为杯”第六届中国研究生创“芯”大赛三等奖, 中国学位与研究生教育学会	2023. 8. 1.	一级竞赛三等奖	已发证书	本人1, 3人共享	
15	自动化学院	谢仕烁	2022级	2112204076	鲁仁全	1.谢仕烁,陶杰.基于色相信息的快速 BRIEF 特征匹配方法及系统。申请号：2023101134587	2023. 02. 15	发明专利	申请	学生1, 导师2	第1项原来是“导师1, 学生2”, 后于11月3日提交名次变换申请, 需要15-30天生效
						2.鲁仁全,谢仕烁,陶杰.一种视觉图像路径分割方法。申请号：2023100561467	2023. 02. 04	发明专利	申请	导师1, 学生2	
						3.陶杰,谢仕烁,鲁仁全,肖泽辉.一种基于目标检测神经网络的手写标识物的视觉识别方法。申请号：2023100561467	2023. 08. 25	发明专利	申请	导师1, 学生2	
						4.徐煦荣,谢仕烁,翁妙璇, 机器人任务挑战赛（微型无人机）, 中国机器人及人工智能大赛全国总决赛一等奖, 中国机器人及人工智能大赛组委会	2023. 06. 15	一级竞赛一等奖	已发证书	学生2	
						5.梁锐鹏,谢仕烁,徐煦荣, 华为软件精英挑战赛粤港澳赛, 华为技术有限公司	2023. 04. 10	四级竞赛二等奖	已发证书	学生2	
16	自动化学院	徐家文	2022级	2112204027	赵卓立	1.Z. Zhao, J. Xu, J. Guo, Q. Ni, B. Chen and L. L. Lai, "Robust Energy Management for Multi-Microgrids Based on Distributed Dynamic Tube Model Predictive Control," in IEEE Transactions on Smart Grid, doi: 10.1109/TSG.2023.3290191.	2023. 06. 28	SCI I 区	已检索	导师1 学生2	
						3.徐家文、赵卓立, 杨庆刚等. 一种新能源微电网群系统鲁棒能量管理方法 [P]. 广东省: CN116054241B, 2023-09-15.	2023. 9. 15	发明专利	授权	学生1	
						4.赵卓立, 徐家文, 刘昶等. 基于双层分布鲁棒博弈预测博弈的园区综合能源系统调度方法 [P]. 申请号: 2023111654893.	2023. 9. 08	发明专利	申请	导师1 学生2	
12	自动化学院	陈铮	2022级	2112204116	吴元清	1.陈铮, 吴元清.一种四足机器人质心位置估计方法、装置及设备。申请号: 2023112414929	2023. 9. 22	发明专利	申请	学生1	12月底补交材料
						2.陈铮, 吴元清.一种四足机器人步态调度方法、装置及设备。申请号: 2023114384006	2023. 10. 31	发明专利	申请	学生1	
						3.陈铮.2023华为软件精英挑战赛（粤港澳赛区）,一等奖	2023. 4. 9	四级竞赛	一等奖	学生1	
13	自动化学院	郭臻	2022级	2112204120	吴元清	1.郭臻,吴元清.弱光图像增强方法、装置、存储介质及计算机设备。申请号: 2023112118785	2023. 9. 19	发明专利	申请	学生1	12月底补交材料
						2.郭臻,吴元清.行人跟踪方法、装置、存储介质及计算机设备。申请号: 2023112118681	2023. 9. 19	发明专利	申请	学生1	
						5.郭臻.2023华为软件精英挑战赛（粤港澳赛区）,一等奖	2023. 4. 9	四级竞赛	一等奖	学生1	
17	自动化学院	黄泽茵	2022级	2112204122	余荣	1.王晓旭, 黄泽茵等. Unpredictability of Digital Twin for Connected Vehicles. China Communications. 2023, 20(2): 26-45 https://doi.org/10.23919/JCC.2023.02.003	2023/2/1	SCI III区	已见刊	第二	12月底补交材料
						2.李贺, 罗钊川, 黄泽茵等.一种基于剪枝的神经网络模型构建方法及相关装置.授权号: CN111814975B	2023/7/28	发明专利	授权	第三	
						3.李贺, 罗钊川等.基于时序卷积网络的混合听诊信号分离方法及相关装置.授权号: CN111755022 B	2023/5/5	发明专利	授权	第五	
						4.李贺, 余荣, 谭北海等.一种基于车载感知设备的车辆行为分析方法与装置.授权号: CN113609777 B	2023/5/26	发明专利	授权	第五	
						5.邓润荣, 许俊鹏, 陈晓雪等. 第九届中国国际“互联网+”大学生创新创业竞赛产业命题（百度）广东省银奖	2023/8/25	一级竞赛二等奖	已发公示	第十一	
						6.邓润荣, 李贺等. 自动驾驶多模态数据更新融合方法、装置、设备及介质.申请号: 202311200408.9	2023/9/15	发明专利	已受理	第七	

18	自动化学院	钟辰威	2022级	2112204129	鲁仁全	1.邱烯楠, 钟辰威等.一种具有主动式垃圾回收功能的水面无人艇 。申请号: 202111186187.5	2022. 9. 30	发明专利	授权	学生2, 两人共享	12月底补交材料
						2.郭雅婷, 钟辰威等.一种水面物体识别的系统、方法及基于5G MEC的应用。申请号: 202110502222.3	2023. 4. 28	发明专利	授权	学生2, 两人共享	
						3.郭雅婷, 钟辰威等.一种HEVC高清视频编码的优化方法。申请号: 202110501572.8	2023. 5. 5	发明专利	授权	学生2, 两人共享	
19	自动化学院	刘浩城	2022级	2112204046	郭靖	1.郭靖, 刘浩城等.一种基于万向摩擦轮驱动机构的同心管手术机器人 。申请号: 202211479242.4	2023. 3. 24	发明专利	进入实审	导师1, 学生2	12月底补交材料
						2.郭靖, 刘浩城等.一种面向自助核酸采样的试管回收系统、设备及介质。申请号: 202310143577.7	2023. 8. 15	发明专利	进入实审	导师1, 学生2	
						3.刘浩城, 郭靖等.一种针灸机器人末端及针灸机器人。申请号: 202311426754.9	2023. 10. 31	发明专利	发表	学生1	
						4.郭靖, 刘浩城等.一种柔顺下针的针灸机器人末端和针灸机器人。申请号: 202311462724.3	2023. 11. 06	发明专利	发表	导师1, 学生2	
20	自动化学院	宋维	2022级	2112204049	宋维	1.宋维, 高逸畅, 李翰民等4人, 2023 CSIG图像图形技术挑战赛三等奖, 中国图象图形学学会, 视频图像信息智能分析与共享应用技术国家工程实验室	2023. 9. 22		已发证书	本人独享	12月底补交材料
						2.宋维, 高逸畅等3人, MICCAI 2023 Challenges : STS 2D 全景图像的牙齿分割任务第八名, 天池大数据竞赛组委会	2023. 9. 15		已发证书	本人独享	
						3.宋维, 邓宇宸, 高逸畅等4人, 人工智能安全大赛-自动驾驶安全竞赛优胜奖, AISC人工智能安全大赛组委会	2022. 9		已发证书	本人独享	
						4.宋维等5人, 2023 讯飞开发者大赛第一名, 2023年讯飞开发者大赛组委会	2023. 11. 07		已发证书	本人独享	
21	自动化学院	邱烯楠	2022级	2112204048	饶红霞	1.邱烯楠等.一种具有主动式垃圾回收功能的水面无人艇。申请号: 202111186187.5	2022. 9. 30	发明专利	授权	学生1, 独立完成	12月底补交材料
						2.饶红霞,邱烯楠等.一种三重因子图优化的无人艇定位与建图方法。申请号: 202311489404.7	2023. 11. 10	发明专利	申请	学生2, 独立完成	
22	自动化学院	裴杰仁	2022级	2112204043	陶杰	1.陶杰、裴杰仁等.一种四旋翼无人机快速目标跟踪方法。申请号202310002785.5	2023. 1. 3	发明专利	受理	导师1, 学生2	12月底补交材料
						2.鲁仁全、裴杰仁、陶杰.一种陆空两栖飞行器路径搜索方法。申请号202311107812.1	2023. 8. 31	发明专利	受理	导师1, 学生2	
						3.裴杰仁、姜枫、翁妙璇, 陆空两栖-变结构无人机系统, “兆易创新杯”第十八届中国研究生电子设计竞赛三等奖, 中国学位与研究生教育学会	2023. 7	二级竞赛三等奖	已发证书	本人1, 3人共享	
23	自动化学院	郑扬航	2022级	2112204128	周郭许	Huang, Haonan & Zhou, Guoxu & Zheng, Yanghang & Yang, Zuyuan & Zhao, Qibin. (2023). Exclusivity and consistency induced NMF for multi-view representation learning. Knowledge-Based Systems. 281. 111020. 10.1016/j.knosys.2023.111020.	2023. 12. 3	SCI I 区	online	学生3	12月底补交材料
24	自动化学院	周贵林	2022级	2112204134	周郭许	1.周郭许, 周贵林等.一款基于智能移动终端的低速无人车系统。	2023	发明专利	申请	导师1, 学生2	12月底补交材料
						2.周贵林, 周郭许等.一款基于双目视觉的动态环境定位系统。	2023	发明专利	申请	学生1, 导师2	
25	自动化学院	张泽瀚	2022级	2112204028	赵卓立						放弃
26	自动化学院	冯晓乐	2022级	2112204118	谢胜利						放弃
27	自动化学院	李嘉明	2022级	2112204123	郭靖						放弃



28	自动化学院	李梓甜	2022级	2112204125	徐雍						放弃
29	自动化学院	李俊杰	2022级	2112204124	孟伟						放弃
30	自动化学院	陈金海	2022级	2112204099	吴元清						放弃

2023年度研究生卓越应用型人才培养计划考核成果登记汇总表（博士期中）

序号	学院名称 (全称)	姓名	年级	学号	导师姓名	成果情况（含论文、专利、学术科技竞赛获奖等）（按照论文类、著作设计类、专利类、竞赛类获奖的顺序排列）					备注
						成果名称（按照文献引用格式）	成果时间	成果层次/类型	成果状态	作者排名	
1	自动化学院	曹帆	2022级	1112204013	刘波	1. 何燕，曹帆等 一种基于中药生产数据挖掘的工艺优化方法 。申请号：CN202211273092.1	2023. 01	发明专利	申请（通过实质审查）	老师1，学生2	12月底补交材料
						2. 曹帆，“华为杯”第二十届中国研究生数学建模竞赛 二等奖	2023. 11	一级竞赛	已公示	主要完成人（排名前3）	
						3. 曹帆，依托南山区教育（卫生）科技项目《基于人工智能技术的南山区基层高血压患者健康管理信息系统研究》（项目编号：NS2021051）为深圳市南山区慢性病防治院解决关键技术应用问题	2023. 11	为行业、企业解决技术应用问题		学生1	

2023年度研究生卓越应用型人才培养计划考核成果登记汇总表（硕士期满）

序号	学院名称 （全称）	姓名	年级	学号	导师姓名	成果情况（含论文、专利、学术科技竞赛获奖等）（按照论文类、著作设计类、专利类、竞赛类获奖的顺序排列）					备注
						成果名称（按照文献引用格式）	成果时间	成果层次/类型	成果状态	作者排名	
1	自动化学院	黄泽杭	2021级	2112104444	陈璟华	1. 黄泽杭等. 一种用于直流微电网功率振荡抑制装置的控制方法。申请号：202211093743.9	2023.6.16	发明专利	授权	学生1	
						2. Ling Yang, Zehang Huang, et al. Stability Analysis and Interaction Rule-Based Optimization of Multi-Source and Multi-Load DC Microgrid, 《IEEE Transactions on Power Electronics》, 2023.	2023.10.25	SCI I 区	online	学生2	
						2. Ling Yang, Zehang Huang, et al. A Novel Suppression Strategy of Frequency Coupling Oscillation for Grid-Connected VSI-Based Systems, 《International Journal of Electrical Power and Energy Systems》, 2023.	2023.11.2	SCI II 区	online	学生2	
2	自动化学院	官依良	2022级	2112204432	陈辉	1. 陈辉, 官依良等. 一种基于 MLP 神经网络的康复脚踏车控制方法及系统。申请号：202311136302.7	2023.09.05	发明专利	申请	导师1, 学生2	12月底补交材料
						2. 官依良, 陈辉等. 一种基于运动想象的康复脚踏车训练方法及系统。申请号：202311448063.9	2023.11.02	发明专利	申请	学生1	
3	自动化学院	刘双晴	2021级	2112104165	吴元清						放弃

2023年度研究生卓越应用型人才培养计划考核成果登记汇总表（硕士期中）

序号	学院名称 （全称）	姓名	年级	学号	导师姓名	成果情况（含论文、专利、学术科技竞赛获奖等）（按照论文类、著作设计类、专利类、竞赛类获奖的顺序排列）	成果时间	成果层次/类型	成果状态	作者排名	备注
						成果名称（按照文献引用格式）					
1	自动化学院	李逸霖	2022级	2112204330	吴宗泽	1. 吴宗泽, 李逸霖等. 一种基于LineMod算法的灯珠面板缺陷检测方法及系统。申请号: CN202310459984.9	2023. 04. 25	发明专利	实质审查	导师1, 学生2, 3人共享	
						2. 李逸霖, 吴宗泽等. 一种PCB缺陷生成方法及装置。申请号: CN202310952971.5	2023. 07. 31	发明专利	实质审查	学生1, 5人共享	
2	自动化学院	陈龙生	2022级	2112204303	孟伟	1. 陈龙生, 孟伟, 郭创鹏. 无人车运行路径规划方法、装置及设备。申请号: 202310456491.1	2023. 10. 31	发明专利	授权	学生1	
						3. 温震霆, 钟天达, 陈龙生. 第二十五届中国机器人及人工智能大赛全国总决赛二等奖（一级竞赛），中国机器人及人工智能大赛组委会	2023. 06. 20.	一级竞赛二等奖	已发证书	本人3, 3人共享	
3	自动化学院	翁妙璇	2022级	2112204240	陶杰	1. 鲁仁全、翁妙璇等. 一种基于KF-ESO的永磁同步电机死区补偿方法。申请号: 202310002788.9	2023. 01. 03	发明专利	实质审查	导师1, 学生2	
						2. 陶杰, 翁妙璇等. 一种滑模控制的穿刺控制方法。申请号: 202311075478.6	2023. 08. 15	发明专利	申请	导师1, 学生2	
						3. 徐煦荣, 谢仕烁, 翁妙璇3人, 机器人任务挑战赛（微型无人机），中国机器人及人工智能大赛全国总决赛一等奖，中国机器人及人工智能大赛组委会	2023. 06	一级竞赛一等奖	已发证书	本人3, 3人共享	
4	自动化学院	徐政	2022级	2112204362	徐迎晖	1. 徐政. 第十四届蓝桥杯全国软件和信息计数专业人才大赛全国总决赛单片机设计与开发大学组三等奖，工业和信息化部人才交流中心	2023. 6. 16	一级竞赛三等奖	已发证书	学生1，独立完成	
						2. 徐政. 第十四届蓝桥杯全国软件和信息计数专业人才大赛广东赛区单片机设计与开发大学组一等奖，工业和信息化部人才交流中心	2023. 4. 23	二级竞赛一等奖	已发证书	学生1，独立完成	
						3. 方炜楷，徐政，江琮宇. 一种RGB数据无损压缩/解压单元，第七届全国大学生集成电路创新创业大赛全国三等奖，工业和信息化部人才交流中心	2023. 8. 25	一级竞赛三等奖	已发证书	学生2，三人共享	
						4. 方炜楷，徐政，江琮宇. 一种RGB数据无损压缩/解压单元，第七届全国大学生集成电路创新创业大赛华南赛区一等奖，工业和信息化部人才交流中心	2023. 8. 8	二级竞赛一等奖	已发证书	学生2，三人共享	
5	自动化学院	郑少龙	2022级	2112204203	谢胜利	2. 郑少龙, 王骏逵等. 一种鱼眼图像遮挡类别的判别方法及装置。	2023. 04. 18	发明专利	实质审查	学生1	
						3. 郑少龙, 李珍妮等。一种基于注意力卷积网络的画作评分方法及系统	2023. 01. 03	发明专利	实质审查	学生1	
						4. 李珍妮, 郑少龙等。一种考虑卫星时序性和空域交互性的多径信号识别方法。	2023. 04. 11	发明专利	实质审查	导师1, 学生2	
						5. 唐健浩, 郑少龙等。城市多径环境下自动驾驶北斗卫星高精度定位模组设计，“挑战杯”全国大学生课外学术科技作品竞赛广东省特等奖，共青团中央	2023. 06. 06	一级竞赛特等奖	已有获奖证明	本人2, 5人共享	
						6. 郑少龙. 草原放牧策略研究，“中国光谷·华为杯”第十九届中国研究生数学建模竞赛三等奖，中国学位与研究生教育学会	2023. 01. 10	特级竞赛三等奖	已发证书	学生1	
						7. 蒋佳佳, 林庚鑫, 蔡奕辉, 颜彦, 郑少龙等. 绘就未来——人工智能开创全民绘画新纪元, 广东工业大学第九届“互联网+”大学生创新创业大赛	2023. 05	二级竞赛三等奖	已有获奖证明	本人5, 5人共享	
						9. 郑少龙, 李珍妮等, "Improving Prediction of GNSS Satellite Visibility in Urban Canyon Based on Graph Transformer," Proceedings of the 36th International Technical Meeting of the Satellite Division of The	2023. 09. 26	EI收录	已发表	学生1	
6	自动化学院	刘卓强	2022级	2112204238	孟伟	1. 一种基于多旋翼无人机的智能货物测量系统。专利号: ZL 2021 1 0845330.0	2023. 06. 06	发明专利	授权	学生1, 8人共享	
						1. 孟伟, 张月, 彭可茂, 杨远林. 一种无人机紧急物资配送路径的规划方法及系统. 申请号: CN202310373984.7	2023. 04. 10	发明专利	实质审查	导师1, 学生2	

7	自动化学院	张月	2022级	2112204406	孟伟	2.张月, 孟伟, 麦达明, 彭可茂. 一种无人机送餐路径规划方法、装置、设备及存储介质. 申请号: CN202311136458.5	2023. 9. 5	发明专利	实质审查	学生1	
						3.张月, 袁乐怡, 区华芯. 第二届高校电气电子工程创新大赛华南赛区三等奖。中国电工技术学会主办。	2023. 6	学术竞赛	证书已发	学生1	
8	自动化学院	赵子豪	2022级	2112204474	赵子豪	1.唐雄民;赵子豪等5人. 适用于DBD负载的双极性间歇型脉冲供电电源。申请号: CN202320073900.3	2023. 01. 08	实用新型	授权	导师1, 本人2	12月底补交材料
						2.唐雄民;赵子豪等5人. 适用于DBD负载的双极性间歇型脉冲供电电源。申请号: CN202310022920.2	2023. 01. 08	发明专利	申请	导师1, 本人2	
						3.唐雄民;赵子豪等5人. 适用于DBD负载供电电源的滑模控制方法、装置及设备。申请号: CN202310036141.8	2023. 01. 08	发明专利	申请	导师1, 本人2	
9	自动化学院	袁福煜	2022届	2112204340	吴元清	1.袁福煜, 吴元清. 一种电机调试系统及调试方法。申请号: 2023114060219	2023. 10. 26	发明专利	申请	学生1, 独立完成	12月底补交材料
						2.袁福煜, 吴元清. 一种智能骑行系统。申请号: 202311469660X	2023. 11. 07	发明专利	申请	学生1, 独立完成	
						3.袁福煜. STM32固件更新上位机平台。登记号: 2023SR0713336	2023. 02. 10	软著	授权	学生1, 独立完成	
10	自动化学院	姚字千	2022级	2112204274	鲁仁全	1.鲁仁全, 姚字千, 魏强, 陶杰等, 基于医学图像分割和特征匹配的前列腺超声矫正方法. 申请号: 2023100819568	2023. 2. 8	发明专利	申请	导师1, 学生2	12月底补交材料
						2.姚字千, 陶杰, 郑博文, 鲁仁全等. 一种基于前景提取的三维重建方法。申请号 2023110765460	2023. 8. 25	发明专利	申请	学生1, 导师2	
11	自动化学院	陈锦标	2022级	2112204235	陈梅云	1.陈梅云, 陈锦标等. 适用于高精度形貌测量的深度学习畸变光斑中心提取方法。申请号: CN202110111535.6	2023. 1. 20	发明专利	授权	导师1, 学生2	12月底补交材料
						2.吴衡, 陈锦标等. 一种加权核范数最小化的水下计算鬼成图像去噪方法及系统。申请号: CN202010897242.0	2023. 6. 16	发明专利	授权	老师1, 学生2	
						3.陈梅云, 陈锦标等. 一种基于深度学习的 MicroLED 缺陷实时检测方法。申请号: 2023112460289	2023. 9. 26	发明专利	受理	导师1, 学生2	
12	自动化学院	范春晖	2022级	2112204387	鲁仁全	1.范春晖, 陶杰等. 一种低开销的四旋翼无人机的姿态和轨迹跟踪方法。申请号: 202311093607.4	2023. 8. 31	发明专利	申请	学生1	12月底补交材料
						2.鲁仁全, 范春晖, 陶杰. 一种多传感融合的四旋翼无人机姿态估计方法。申请号: 202310041891.4	2023. 1. 28	发明专利	申请	导师1, 学生2	
						2.陶杰, 范春晖, 鲁仁全等. 一种四旋翼无人机的全姿态控制方法。申请号: 202311141416.0	2023. 9. 6	发明专利	申请	导师1, 学生2	
13	自动化学院	姜枫	2022级	2112204394	陶杰	1.鲁仁全, 姜枫, 陶杰. 一种多旋翼无人机悬停方法。申请号: 202310002338.X	2023. 1. 3	发明专利	实质审查	老师1, 学生2	12月底补交材料
						2.陶杰, 姜枫等. 一种改进二阶自抗扰控制四旋翼无人机的姿态控制方法。申请号: 202311071274.5	2023. 8. 23	发明专利	实质审查	导师1, 学生2	
						3.裴杰仁, 姜枫, 翁妙璇. 第十八届中国研究生电子设计竞赛中获得华南分赛区团队三等奖。	2023. 7	二级学科竞赛	已发证书	本人2, 3人共享	
14	自动化学院	乔振东	2022级	2112204477	陈思哲	1.陈思哲, 乔振东等, 一种基于不完整充电电压曲线重构的锂电池 SOH 估计方法。申请号: 202311143781.5	2023. 9. 6	发明专利	申请	导师1, 学生2	12月底补交材料
						2.乔振东, 陈思哲等, 一种基于多样本信息融合的锂电池 SOH 估计方法。申请号: 202311168117.6	2023. 9. 12	发明专利	申请	学生1	
						3.王少鹏, 乔振东等5人, 基于Dual-XGBoost的锂离子电池健康状态检测, 第十六届全国大学生节能减排社会实践与科技竞赛广东工业大学校内选拔赛三等奖, 广东工业大学	2023. 6	四级竞赛三等奖	已发证书	本人2, 5人共享	
15	自动化学院	张景通	2022级	2112204189	徐迎晖	1.第七届(2023)全国大学生集成电路创新创业大赛-华南赛区二等奖	2023. 8. 18	学科竞赛	已发证书	学生2, 三人共享	12月底补交材料
16	自动化学院	谢浩源	2022级	2112204524	唐雄民						放弃